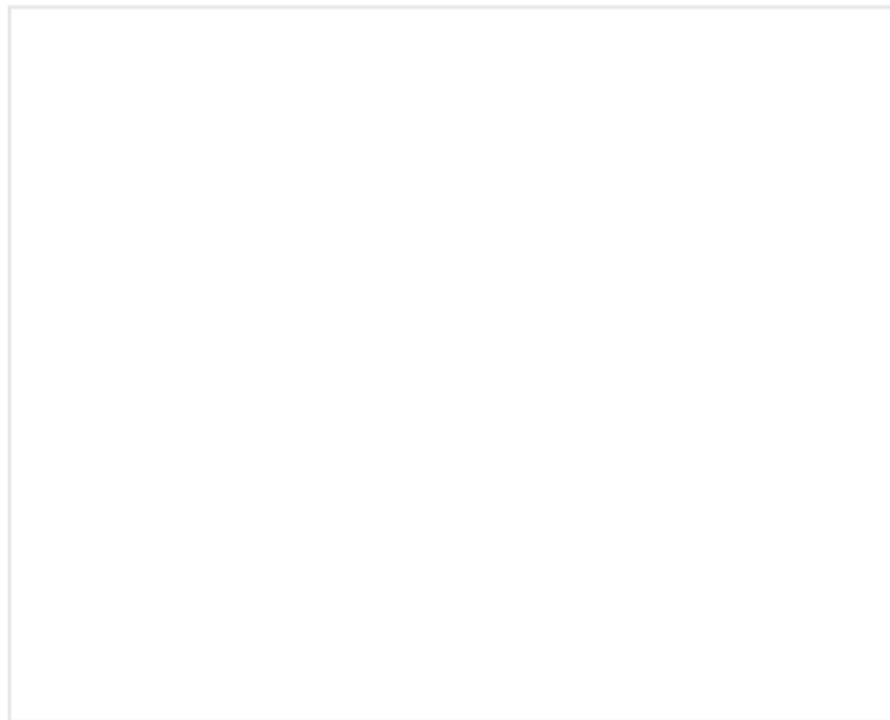


Sensor de referência dinâmico

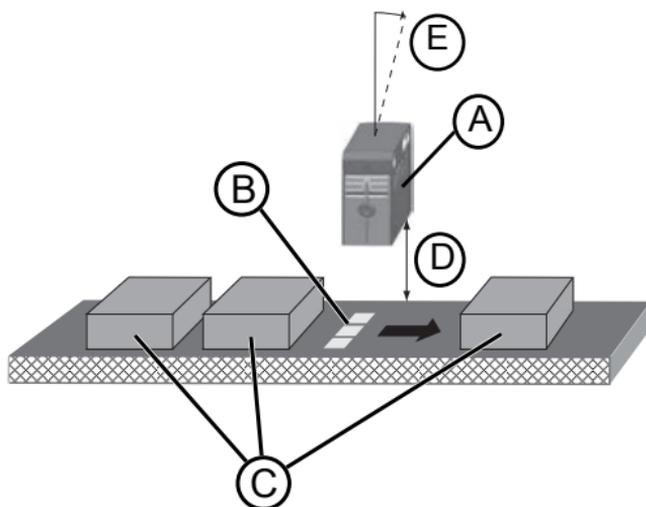
DRT33C.R

DRT35C.R

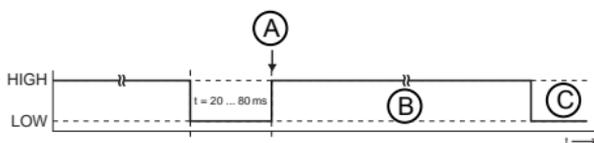
We reserve the right to make changes – 2024/05/08 – 50151118



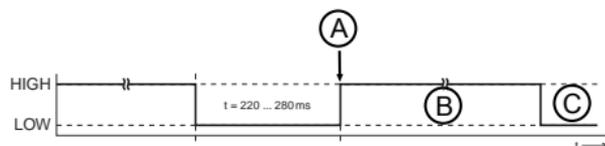
1

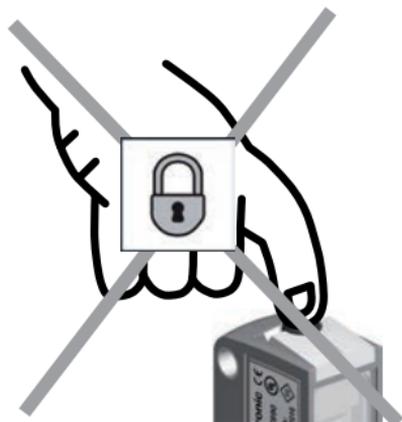


2



3





Montagem do sensor

1

O sensor utiliza três pontos de luz dispostos paralelamente. Para a melhor detecção possível de objetos, todos os três pontos de luz devem incidir sobre o objeto a ser detectado. Dessa maneira é atingida a diferença máxima na intensidade luminosa entre a correia transportadora e o objeto.

A	Sensor DRT33C.R, DRT35C.R
B	Pontos de luz
C	Objetos
D	Distância de 400 mm (distância máxima de 450 mm) entre o sensor e a correia transportadora
E	Inclinação leve 5° ... 7°

Ao utilizar uma correia transportadora com um grau de brilho, recomendamos instalar o sensor levemente inclinado (5° - 7°), para que o reflexo do brilho não incida sobre o elemento de recepção (observe a mudança de distância!)

Ajuste do sensor (teach) através da tecla de autoaprendizado

O sensor trabalha com a correia transportadora como referência dinâmica. Por isso, após o comissionamento do sensor, é obrigatoriamente necessário executar um teach na correia transportadora. Para isso, o ponto de luz não deve se encontrar totalmente em um espaço entre objetos.

Assim, o sensor detecta todos os objetos que não correspondem à esteira transportadora. Caso o objeto e a esteira transportadora sejam de cores muito semelhantes, recomendamos usar o modo Sensitive Teach. O comportamento de detecção é otimizado montando o sensor mais próximo da esteira transportadora.

(1) Teach robusto (alta tolerância)

Detecção confiável da maioria dos objetos sobre uma correia transportadora suja.

Deixar o caminho óptico livre antes do teach!

- | | |
|---|--|
| 1 | Pressionar a tecla de autoaprendizado (2 ... 7 s) até que os LEDs amarelo e verde pisquem simultaneamente. |
| 2 | Soltar a tecla de autoaprendizado – pronto! |

(2) Sensitive Teach (sensibilidade maior)

Detecção confiável de objetos altamente brilhantes ou parcialmente transparentes sobre a correia transportadora (por ex, objetos metálicos brilhantes, embalagens externas opacas-transparentes). A correia transportadora apresenta apenas poucas sujeiras ou heterogeneidades.

Deixar o caminho óptico livre antes do teach!

- | | |
|---|--|
| 1 | Pressionar a tecla de teach (7 ... 12 s) até que os LEDs amarelo e verde pisquem alternadamente. |
| 2 | Soltar a tecla de autoaprendizado – pronto! |

Depois do Teach

Agora, o sensor está programado para a correia transportadora. Sujeiras que se tornam cada vez mais pesadas na correia transportadora podem ser compensadas até um certo ponto.

Objetos individuais causam a ativação da saída de chaveamento desde a primeira aresta visível até à saída.

Os ajustes do dispositivo são salvos à prova de falhas.

NOTA

A taxa de detecção do sensor é melhor a partir de uma pequena distância de trabalho.

- ↳ Primeiro, certifique-se de que a distância em relação ao objeto é a menor possível.
- ↳ Caso não obtenha o resultado desejado, mude para o modo Sensitive Teach.

NOTA**Reprogramar o sensor!**

O sensor deve ser reprogramado nos seguintes casos:

- ↳ A distância em relação à correia transportadora foi alterada.
- ↳ A correia transportadora fica muito suja ao longo do tempo.
- ↳ A correia transportadora é substituída.

Ajuste do sensor (teach) através da entrada de autoaprendizado (pino 2)

Este ajuste do dispositivo está disponível apenas para sensores com especificação DRT33C.3R/LT ..., DRT35C.3R/LT ...

2**Teach robusto (alta tolerância)**

- A Executando Teach robusto (alta tolerância).
- B Tecla de teach bloqueada.
- C Tecla de teach novamente operacional.

3**Sensitive Teach (sensibilidade maior)**

- A Executando Sensitive Teach (sensibilidade maior).
- B Tecla de teach bloqueada.
- C Tecla de teach novamente operacional.

Bloqueio da tecla de autoaprendizado através da entrada de autoaprendizado

4

Este ajuste do dispositivo está disponível apenas para sensores com especificação DRT33C.3R/LT ..., DRT35C.3R/LT ... (entrada de autoaprendizado através de pino 2).

Um sinal High estático (≥ 20 ms) na entrada de autoaprendizado bloqueia a tecla de autoaprendizado no sensor, se necessário, de maneira que não seja possível uma operação manual (p. ex. proteção contra a operação inadequada ou manipulação).

Se a entrada de teach não estiver conectada ou se existir um sinal Low estático, a tecla está desbloqueada e pode ser operada livremente.